

2025年度(春季)

立教大学大学院理学研究科博士課程前期課程

物理学専攻入学試験問題

(物理学)

[注意] 合図があるまでこのページをめくらないこと。

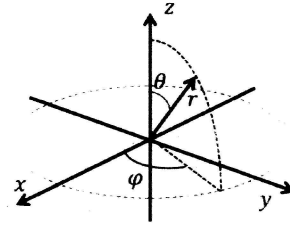
1. 解答用紙が4枚配られていることを確認せよ。そうでない場合は挙手して試験監督者に伝えること。
2. 配られた全ての解答用紙に受験番号を記入せよ。
3. 大問は6問である。大問1～6のうち、4問を選択して解答せよ。なお、第1、第2志望に関わらず理論物理学研究室を志望する場合は、大問1～4の4問を解答せよ。
4. 大問1問につき解答用紙1枚を用い、解答用紙の左上に大問の番号を記入せよ。たとえば大問1を選択した場合には、「1」ではなく「大問1」と記入すること。選択した大問の番号が不明確な場合は、採点対象にしない。
5. 質問がある場合は挙手して試験監督者に伝えること。

1. 質量  $m$  の惑星が質量  $M$  の恒星の周りを公転している。  $m \ll M$  と仮定し、惑星の運動のみ考える。惑星の軌道は長半径  $a$  と離心率  $e$  の楕円軌道で、万有引力定数を  $G$  として、以下の問いに答えよ。この問題では相対論的效果は考慮しなくてよい。重力ポテンシャルは無限遠で 0 とする。

- (a) 恒星の中心を原点とした 2 次元極座標を用いて、原点からの距離  $r$  と 偏角  $\theta$  で位置を表現し、  $r, \theta$  および、  $G, M, m$ , 位置の時間微分  $\dot{r}$ , 偏角の時間微分  $\dot{\theta}$ , を用いて、惑星の運動エネルギーと位置エネルギーを表せ。
- (b) (a) で求めた運動エネルギーと位置エネルギーを用いて、ラグランジアン  $L$  を記述せよ。
- (c) (b) で求めたラグランジアンと、オイラー・ラグランジュ方程式を用いて、  $r$  と  $\theta$  についての運動方程式を導け。
- (d) 近星点（両星間の距離が最小になる点）での惑星の速度  $v_p$  と遠星点（両星間の距離が最大になる点）での惑星の速度  $v_a$  との関係を離心率  $e$  を用いて導け。近星点距離  $r_p = a(1 - e)$  と遠星点距離  $r_a = a(1 + e)$  の関係は用いてよい。
- (e) 近星点速度  $v_p$  および 遠星点速度  $v_a$  を  $G, M, a, e$  を用いて表せ。

2. 真空中の電位  $\phi$  について、以下の問に答えよ。真空の誘電率を  $\epsilon_0$  とする。

(a)  $z$ 軸方向の一様な電場  $\vec{E}_0 = (0, 0, E_z)$  がある時、直交座標を用いて電位  $\phi(x, y, z)$  を書き表せ。座標原点の電位を 0 とする。



(b) (a)の答えを 図に示すような  $(r, \theta, \phi)$  を用いた 3次元極座標で表せ。

図

(c) 外場が無い空間、すなわち(a)の問題で  $E_z = 0$  の空間に、半径  $a$  の導体球を中心が座標原点に一致するように置き、導体球に電荷  $Q$  を与えた。導体球の外の電位  $\phi$  を求めよ。電位は無限遠で 0 とする。

(d)  $z$ 軸方向の一様な電場  $\vec{E}_0 = (0, 0, E_z)$ がある空間に、半径  $a$  の導体球を中心が座標原点に一致するように置いた。導体球は全電荷が 0 で接地されていない。この時、導体球の外の電位  $\phi$  は 3次元極座標における  $r$  の関数  $F(r)$  を使って  $\phi = F(r) \cos \theta$  で表すことができる。導体球を電位 0 として導体球の外の電位  $\phi$  を求めよ。なお、極座標におけるラプラス演算子は

$$\frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left( r^2 \frac{\partial}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2 \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left( \sin \theta \frac{\partial}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{r^2 (\sin \theta)^2} \frac{\partial^2}{\partial \phi^2}$$

である。また、無限遠では導体球の影響が無視できることに注意せよ。

(e) (d)の設定での  $x-z$  平面における、電気力線と等電位線の概略図を描け。

(f) (d)の設定での導体球表面の電荷面密度  $\sigma$  を求めよ。

3. 1次元中の粒子の量子力学的な運動について考える。位置演算子  $\hat{X}$ 、運動量演算子を  $\hat{P}$  として、次のようなハミルトニアンで与えられる非調和振動子を調べよう。

$$\hat{H}_0 = \frac{\hat{P}^2}{2m} + \frac{1}{2}m\omega^2\hat{X}^2 + g\hat{X}^4, \quad [\hat{X}, \hat{P}] = i\hbar$$

ここで  $\hbar$  は換算プランク定数、 $m$  は粒子の質量、 $\omega$  は角振動数、 $g$  は実数の定数である。まずハミルトニアンに現れる係数が簡単になるように、次のような変数変換を考える。

$$\hat{X} = \alpha\hat{x}, \quad \hat{P} = \frac{\hbar}{\alpha}\hat{p}.$$

ここで  $\alpha$  は定数である。上手く定数  $\alpha$  を選べばハミルトニアンを

$$\hat{H}_0 = \beta\hat{H}, \quad \hat{H} = \hat{p}^2 + \hat{x}^2 + \lambda\hat{x}^4, \quad [\hat{x}, \hat{p}] = i$$

と表すことができる。再定義されたハミルトニアン  $\hat{H}$  の固有値問題を

$$\hat{H}|\varphi\rangle = E|\varphi\rangle, \quad \langle\varphi|\varphi\rangle = 1$$

について考え、エネルギー固有状態  $|\varphi\rangle$  に対する演算子  $\hat{A}$  の期待値を

$$\langle\hat{A}\rangle = \langle\varphi|\hat{A}|\varphi\rangle$$

で表すことにする。以下の問に答えよ。

- (a) 定数  $\alpha, \beta, \lambda$  を  $\hbar, m, \omega, g$  の中から必要なものを用いて表せ。ただし、 $\alpha > 0$  とする。  
 (b) 任意の演算子  $\hat{A}$  に対して、

$$\langle\langle[\hat{H}, \hat{A}]\rangle\rangle = 0 \tag{1}$$

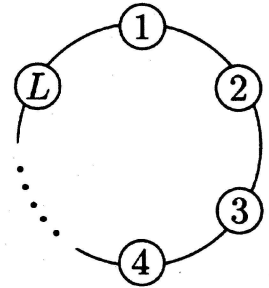
であることを示せ。ハミルトニアン  $\hat{H}$  がエルミート演算子であることとエネルギー固有値  $E$  が実数であることは証明なしに用いてもよい。

- (c) (1) 式において  $\hat{A} = \hat{x}\hat{p}$  と選ぶとき、 $[\hat{H}, \hat{x}\hat{p}]$  を計算することで、 $\langle\hat{p}^2\rangle = \langle\hat{x}^2\rangle + 2\lambda\langle\hat{x}^4\rangle$  が成り立つことを示せ。これをビリアル定理という。  
 (d) (1) 式において  $\hat{A} = f(\hat{x})$  と選ぶことで、 $\langle f'(\hat{x})\hat{p}\rangle = \frac{1}{2}\langle f''(\hat{x})\rangle$  が成り立つことを示せ。ただし  $f(x)$  は少なくとも 2 回は微分可能な関数である。  
 (e) (1) 式において  $\hat{A} = \hat{x}^n\hat{p}$  ( $n = 0, 1, 2, \dots$ ) と選ぶことで、

$$n(n-1)(n-2)\langle\hat{x}^{n-3}\rangle + 4nE\langle\hat{x}^{n-1}\rangle - 4(n+1)\langle\hat{x}^{n+1}\rangle - 4\lambda(n+2)\langle\hat{x}^{n+3}\rangle = 0$$

が成り立つことを示せ。

4. 1次元のリング上に配列された  $L$  個の格子について考える。格子には図のように 1 から  $L$  までの番号が振られていて区別ができる。この格子を占有する粒子は以下の 3 つの条件を満たすとする。



- 粒子は区別できない。
- 1 つの格子には 2 個以上の粒子が占有することはない。
- 粒子が隣り合って占有することはない。

$N$  個の粒子が存在するとき、格子に可能な配置の総数を  $Z_{L,N}$  とする。例えば  $L=3, N=1$  のときは  $Z_{3,1}=3$  であり、 $L=3, N=2$  のときは粒子を隣り合わずに配置することはできないので  $Z_{3,2}=0$  である。また関数

$$\Xi_L(x) = \sum_{N=0}^L Z_{L,N} x^N$$

を定義する。以下の問に答えよ。

- $Z_{4,2}$  を求めよ。
- $\Xi_4(x)$  を  $x$  で表せ。
- $L \geq 3$  とするとき、 $Z_{L,2}$  を  $L$  で表せ。
- 転送行列の方法を用いて関数  $\Xi_L(x)$  を求めよう。  $i$  番目の格子を占有する粒子の数を  $n_i$  とするとき、 $\Xi_L(x)$  は

$$\Xi_L(x) = \sum_{n_1=0,1} \sum_{n_2=0,1} \cdots \sum_{n_L=0,1} x^{n_1+\cdots+n_L} \prod_{i=1}^L (1 - n_i n_{i+1}), \quad (n_{L+1} = n_1)$$

で与えられる。さらに  $t_{n_i, n_{i+1}} = x^{n_i/2 + n_{i+1}/2} (1 - n_i n_{i+1})$  と定義すれば

$$\Xi_L(x) = \sum_{n_1=0,1} \sum_{n_2=0,1} \cdots \sum_{n_L=0,1} t_{n_1, n_2} t_{n_2, n_3} \cdots t_{n_{L-1}, n_L} t_{n_L, n_1}$$

と表すことができる。この事実を用いて  $\Xi_L(x)$  を  $x$  と  $L$  で表せ。

- 無限に長いリングを考えて、新しい関数

$$F(x) = \lim_{L \rightarrow \infty} \frac{1}{L} \ln \Xi_L(x)$$

を定義するとき、 $F(1)$  の値を求めよ。

すべての出願者が理論物理学研究室を第1志望としているため、大問5及び6は配布しない。